

Programmiersprachen

Alexandru Berlea

Institut für Informatik
TU München

Wintersemester 2006/2007

Negation in Prolog vs. NaF

```
p(X) :- !, p(X).  
q(a).
```

- ▶ $\text{not}(q(b), p(a))$ ist **nicht definiert** in der LP-Semantik.
- ▶ $\text{not}((q(b), p(a)))$ ist **erfolgreich** in Prolog.

Negation und Ziele mit Variablen

Bsp.:

```
braucht_schein(X) :- not(diplom(X)), student(X).  
student(peter).  
student(martina).  
diplom(martina).
```

Die Anfrage `braucht_schein(X)` scheitert, obwohl die Antwort `{X=peter}` unter einer Interpretierung von `not` als logische Negation erwartet wird.

⇒ Man muss sicherstellen, dass die Variablen in einem negierten Ziel bei seiner Auswertung belegt sind.

Negation und Ziele mit Variablen

Bsp.:

```
braucht_schein(X) :- student(X), not(diplom(X)).  
student(peter).  
student(martina).  
diplom(martina).
```

⇒ Antwort {X=peter}.

Red Cuts

Bsp.:

```
min(X,Y,X) :- X =< Y.  
min(X,Y,Y) :- X > Y.
```

Cuts deren Auftritt in einem Programm die Semantik des Programmes ändern heißen **red cuts**.

```
min(X,Y,X) :- X =< Y, !.  
min(X,Y,Y).
```

Die Anfrage `min(1,2,2)` liefert (unerwünschterweise) `yes`.

Red Cuts

Bsp.: Eine Prozedur zur Entfernung von Elementen aus einer Liste:

```
delete([X|Xs],X,Ys) :- delete(Xs,X,Ys).  
delete([X|Xs],Z,[X|Ys]) :- Z \== X, delete(Xs,Z,Ys).  
delete([],X,[]).
```

Red Cuts

- ▶ Delete mit green Cuts:

```
delete ([X|Xs], X, Ys) :- !, delete(Xs, X, Ys).
delete ([X|Xs], Z, [X|Ys]) :- Z\==X, !, delete(Xs, Z, Ys).
delete ([], X, []).
```

- ▶ Delete mit red Cuts:

```
delete ([X|Xs], X, Ys) :- !, delete(Xs, X, Ys).
delete ([X|Xs], Z, [X|Ys]) :- !, delete(Xs, Z, Ys).
delete ([], X, []).
```

Das Programm mit red Cuts funktioniert richtig, ist dafür bei minimal besserer Effizienz viel unleserlicher geworden.

Selbst-modifizierende Programme

- ▶ Prolog erlaubt laufende Programme bei der Laufzeit zu analysieren und zu ändern.
- ▶ Das Ziel `clause(Kopf,Rumpf)` bietet Zugang zu den Klauseln des laufenden Programms.
- ▶ `Kopf` darf keine unbelegte Variable sein.
- ▶ Die erste Klausel, deren Kopf mit `Kopf` unifiziert wird gefunden und `Rumpf` wird mit dessen `Rumpf` unifiziert.
- ▶ Alle Klauseln deren Kopf mit `Kopf` unifizieren werden via Backtracking gefunden.
- ▶ Fakten haben `true` als ihren `Rumpf`.

Selbst-modifizierende Programme

Bsp.:

```
member(X, [X|Xs]).  
member(X, [Y|Ys]) :- member(X, Ys).
```

Anfrage `clause(member(X,Ys),Rumpf)` liefert die Antworten:

- ▶ `{Ys=[X|Xs], Rumpf=true};`
- ▶ `{Ys=[Y|Ys1], Rumpf=member(X,Ys1)}.`

Selbst-modifizierende Programme

Systemprädikate zum Hinzufügen und Entfernen von Klauseln zum (laufenden) Programm:

- ▶ `assertz(Klausel)`: fügt `Klausel` als letzte Klausel der entsprechenden Prozedur.

Bsp.: `assertz((mammal(X) :- whale(X)))`.

- ▶ `asserta(Klausel)`: fügt `Klausel` als die erste Klausel der entsprechenden Prozedur.

- ▶ `retract(K)`: entfernt die erste Klausel, die mit `K` unifiziert.

Bsp.: Eine Klausel `a :- b,c` kann mit `retract((a :- X))` entfernt werden.

Selbst-modifizierende Programme

Das dynamische Hinzufügen und Entfernen von Klauseln macht einen Unterschied zwischen **dynamischen** und **statischen** benutzerdefinierten **Prädikaten**.

- ▶ Statische Prädikate können kompiliert werden \implies können effizienter ausgewertet werden.
- ▶ Dynamische Prädikate müssen als solche deklariert werden.
- ▶ Dynamische Prädikate machen den Code von Seiteneffekten abhängig \implies weniger deklarativ und leserlich.
- ▶ Allerdings können dynamische Prädikate u.U. die Effizienz unterstützen, z.B. für *dynamische Programmierung*.

Beispiel: Dynamische Programmierung

► Dynamische Programmierung

- Idee: speichere partielle Ergebnisse während einer Berechnung, die später wieder benutzt werden können.
- Bsp.: Berechnung der Binomialkoeffizienten (👉 Übung)

► Mögliche Umsetzung in Prolog

Versuche ein Ziel abzuleiten, und wenn dies möglich ist, speichere dieses Ergebnis als Fakt und vermeide, dass später alternative Ableitungen betrachtet werden.

```
lemma(Z) :- Z, asserta((Z :- !)).
```

Beispiel: Dynamische Programmierung

Anwendung: Die Türme aus Hanoi

```
:- dynamic hanoi/5.

hanoi(1,A,B,C,[move(A,B)]).
hanoi(N,A,B,C,Moves) :-
    N > 1, N1 is N - 1,
    lemma(hanoi(N1,A,C,B,Ms1)),
    hanoi(N1,C,B,A,Ms2),
    append(Ms1,[move(A,B)|Ms2],Moves).

lemma(P):- P, asserta((P :- !)).

test_hanoi(N,Pegs,Moves) :-
    hanoi(N,A,B,C,Moves), Pegs = [A,B,C].
```

Beispiel: Dynamische Programmierung

Anwendung: Die Türme aus Hanoi

```
:- dynamic hanoi/5.
```

```
hanoi(1,A,B,C,[move(A,B)]).
```

```
hanoi(N,A,B,C,Moves) :-
```

```
    N > 1, N1 is N - 1,
```

```
    lemma(hanoi(N1,A,C,B,Ms1)),
```

```
    hanoi(N1,C,B,A,Ms2),
```

```
    append(Ms1,[move(A,B)|Ms2],Moves).
```

```
lemma(P):- P, asserta((P :- !)).
```

```
test_hanoi(N,Pegs,Moves) :-
```

```
    hanoi(N,A,B,C,Moves), Pegs = [A,B,C].
```

```
?- test_hanoi(3,[a,b,c],X).
```

```
X = [move(a,b),move(a,c),move(b,c),move(a,b),move(c,a),move(c,b),move(a,b)]
```

Mehr Prolog

Prolog bietet mehr an, z.B.:

- ▶ Prädikate zum **Testen und Manipulieren der Struktur der Terme**;
- ▶ Mehr meta-logische Prädikate z.B. zum **Testen des Zustands der Ableitung**;
- ▶ Mehr extra-logische Prädikate, die Seiteneffekte bei ihrer "Ableitung" haben, z.B für **Ein- und Ausgabe** oder für die **Schnittstelle zum Betriebssystem**.
- ▶ Es gibt Prolog-Erweiterungen, z.B. für Constraint-Programmierung...

Part II

Constraint-Programmierung

Constraint-Programmierung (CP)

Einschränkungen der logischen Programmierung:

- ▶ Alle in einem reinen logischen Programm manipulierte Objekte (die **Terme**) **sind rein syntaktische Konstruktionen**, denen keine Semantik zugewiesen wird.
- ▶ D.h. die **Funktor-Symbolen sind nicht-interpretiert**.
- ▶ **Bsp.:**
 - Das Ziel $X=2+3$ bewirkt nur die Bindung von X an den Term $2+3$, weil das Funktionssymbol $+$ nicht interpretiert wird.
 - Das Ziel $1+4=2+3$ scheitert.

Constraints

- ▶ Zwei Objekte sind in LP nur dann gleich, wenn sie syntaktisch gleich sind.
- ▶ Idee: erweitere die rein syntaktische Gleichheit in LP zur Gleichung, die zu lösen ist:
 - Das Ziel $X+Y=8, X-Y=2$ erhält in einer CP-Sprache die Antwort $X=5, Y=3$.
- ▶ Allgemeiner: spezifiziere (**implizite**) Relationen zwischen semantischen Objekten. I.A. heißen Relationen zwischen semantischen Objekten **Constraints**.

CP als Erweiterung der logischen Programmierung

- ▶ Die Constraints werden als syntaktisch ausgezeichnete Prädikate dargestellt, und statt mittels Resolution durch spezielle Algorithmen über bestimmte Wertebereiche mit Hilfe eines **Constraint-Löser** gelöst.
- ▶ LP ist CP, wobei das einzige Constraint die syntaktische Gleichheit zwischen Termen ist, und der Unifikationsalgorithmus zur Lösung solcher Constraints benutzt wird.

Constraint-Löser

- ▶ Programmierung mit Constraints ist in beliebigen Programmiersprachen möglich, vorausgesetzt dass ein Constraint-Löser, evt. als eine Erweiterungs-Bibliothek zur Verfügung gestellt wird, z.B. für Java, C++, Prolog, Lisp.
- ▶ Meist werden LP-Sprachen um Constraints erweitert (☞ **Constraint-Logikprogrammierung**), z.B. Eclipse-, Sicstus-, SWI-Prolog, Mozart/Oz, etc.
- ▶ Effektive Constraint-Löser gibt für verschiedene Constraint-Arten, z.B.:
 - Logische Formeln über boolesche Variablen
 - Intervall-Constraints über endliche Bereiche
 - Lineare Gleichungssysteme über reale Zahlen

Constraint-Löser

Von einem Constraint-Löser zu erfüllenden Berechnungsdienste:

- ▶ **Konsistenztest**(Erfüllbarkeitstest) (*consistency/satisfiability test*): sind die Constraints erfüllbar? Ein Constraint-Löser ist **vollständig**, wenn er die Erfüllbarkeit jeder beliebigen Menge von Constraints entscheiden kann.
- ▶ **Vereinfachung**: Die Constraints in eine einfachere Normalform darstellen können. Zur effizienten Vereinfachung soll der Löser **inkrementell** sein: Vereinfachung der Constraints zusammen mit einem neu hinzukommendes Constraint ohne die Vereinfachung der bisherigen Constraints.
- ▶ **Determination**: Erkennen, wenn eine Variable nur noch einen bestimmten Wert haben kann. (z.B. $X \geq 1, X \leq 1 \Rightarrow X = 1$.)

Vorteile der Constraint-Logikprogrammierung

- ▶ Zusätzlich zur erhöhten Deklarativität kann CP die **Effizienz** der LP-Sprachen erhöhen.
- ▶ Constraints können benutzt werden, um den *Nicht-Determinismus* der LP-Suche nach Lösungen einzuschränken, indem man Teilbäume von der Suche ausschliesst, die keine Lösung der Constraints enthalten können (durch Konsistenzteste).
⇒ CP wird eingesetzt, um kombinatorische Probleme zu lösen, die meist exponentielle Komplexität haben.

Syntax einer CP-Sprache

Atome:	A, B	$::=$	$p(t_1, \dots, t_n)$
Constraints:	C, D	$::=$	$c(t_1, \dots, t_n) \mid C \wedge D$
Ziele:	G, H	$::=$	$\top \mid \perp \mid A \mid C \mid G \wedge H$
Klauseln:	K	$::=$	$A \leftarrow G$
Programme:	P	$::=$	$\{K_1, \dots, K_m\}$

Berechnungszustände

- ▶ Ein **Zustand** ist ein Paar $\langle G, C \rangle$, wobei G ein Ziel und C ein Constraint.
- ▶ G heißt **Zielspeicher** (die noch zu lösende Ziele), C heißt **Constraintspeicher** (die bereits aufgetretene Constraints).
- ▶ Ein **Anfangszustand** ist ein Zustand der Form $\langle G, true \rangle$.
- ▶ Ein Zustand heißt **erfolgreicher Endzustand**, falls er von der Form $\langle \top, C \rangle$ ist.
- ▶ Ein Zustand heißt **erfolgloser Endzustand**, falls er von der Form $\langle G, false \rangle$ ist.

CP-Kalkül

Entfalten <i>(unfold)</i>	$\frac{(B \leftarrow H) \in P \quad (B^* = A) \wedge C \text{ ist erfüllbar}}{\langle A \wedge G, C \rangle \mapsto_{\text{Entfalten}} \langle H \wedge G, (B^* = A) \wedge C \rangle}$
Scheitern <i>(failure)</i>	<p>Es gibt keine Klausel $(B \leftarrow H) \in P$, so dass $(B^* = A) \wedge C$ erfüllbar ist</p> $\frac{}{\langle A \wedge G, C \rangle \mapsto_{\text{Scheitern}} \langle \perp, \text{false} \rangle}$
Vereinfachen <i>(solve)</i>	$\frac{C \wedge D_1 \equiv D_2}{\langle C \wedge G, D_1 \rangle \mapsto_{\text{Vereinfachen}} \langle G, D_2 \rangle}$

wobei $B^* = A$ gilt gdw. $A = p(t_1, \dots, t_n)$, $B = p(s_1, \dots, s_n)$ und $t_1 = s_1 \wedge \dots \wedge t_n = s_n$.

Die Antwort einer CP-Berechnung

- ▶ Die Antwort einer Berechnung, die einen erfolgreichen Endzustand $\langle T, C \rangle$ erreicht, ist C .
- ▶ Eine Antwort heißt **bestimmt** (*definite*), wenn er eine Gleichung $X=Konstante$ für jede Variable in der Anfrage enthält.
 - Z.B. $X+Y=10, X-Y=6$ liefert die Antwort $X=8, Y=2$.
- ▶ I.A. kann eine Antwort **unbestimmt** (*indefinite*) sein, d.h. eine unendliche Menge von Lösungen repräsentieren.
 - Z.B. liefert $X \leq Y, Y \leq Z, Z \leq X$ die Antwort $X=Y=Z$.

Lineare arithmetische Constraints

► **Arithmetische Ausdrücke:**

$t ::= \text{Zahl} \mid \text{Variable} \mid t_1 \odot t_2$ mit $\odot \in \{+, -, *, /\}$

Linearität:

- Höchstens ein Term einer Multiplikation enthält eine Variable.
- Der Teiler in einer Division enthält keine Variable.

► **Arithmetische Constraints:**

$C ::= \text{true} \mid \text{false} \mid C \wedge C \mid t_1 \mathcal{R} t_2$ mit $\mathcal{R} \in \{<, \leq, =, >, \geq, \neq\}$

Beispiel: Menu-Berechner

```
appetiser(radishes ,1). appetiser(pasta ,6).  
meat(beef ,5). meat(pork ,7).  
fish(sole ,2). fish(tuna ,4).  
dessert(fruit ,2). dessert(icecream ,6).
```

```
main(M,I) :- meat(M,I).  
main(M,I) :- fish(M,I).
```

```
lightmeal(A,M,D) :-  
    I > 0, J > 0, K > 0,  
    I+J+K <= 10,  
    appetiser(A,I), main(M,J), dessert(D,K).
```

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

```
< lightmeal(A,M,D);true >
```

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);
M=M1,J=I1,A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);
M=M1,J=I1,A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< dessert(D,K);M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=radishes,I=1,K>0,1+5+K<=10 >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);`

`M=M1,J=I1,A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< dessert(D,K);M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=radishes,I=1,K>0,1+5+K<=10 >`

\mapsto `< \top ;D=fruit,K=2,M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=radishes,I=1 >`

Beispiel: erfolgreiche Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto^* `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);`

`M=M1,J=I1,A=radishes,I=1,J>0,K>0,1+J+K<=10 >`

\mapsto `< dessert(D,K);M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=radishes,I=1,K>0,1+5+K<=10 >`

\mapsto `< T;D=fruit,K=2,M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=radishes,I=1 >`

Antwort: *A=radishes,M=beef,D=fruit.*

Beispiel: gescheiterte Berechnung

```
< lightmeal(A,M,D);true >
```

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=pasta,I=6,J>0,K>0,6+J+K<=10 >`,

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=pasta,I=6,J>0,K>0,6+J+K<=10 >`,

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);`

`M=M1,J=I1,A=pasta,I=6,J>0,K>0,6+J+K<=10 >`

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D);true >`

\mapsto `< I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10,appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);true >`

\mapsto `< appetiser(A,I),main(M,J),dessert(D,K);I>0,J>0,K>0,I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J),dessert(D,K);A=pasta,I=6,J>0,K>0,6+J+K<=10 >`,

\mapsto `< meat(M1,I1),dessert(D,K);`

`M=M1,J=I1,A=pasta,I=6,J>0,K>0,6+J+K<=10 >`

\mapsto `< dessert(D,K);M1=beef,I1=5,M=beef,J=5,A=pasta,I=6,K>0,6+5+K<=10 >`

Beispiel: gescheiterte Berechnung

`< lightmeal(A,M,D); true >`

\mapsto `< I>0, J>0, K>0, I+J+K<=10, appetiser(A,I), main(M,J), dessert(D,K); true >`

\mapsto `< appetiser(A,I), main(M,J), dessert(D,K); I>0, J>0, K>0, I+J+K<=10 >`

\mapsto `< main(M,J), dessert(D,K); A=pasta, I=6, J>0, K>0, 6+J+K<=10 >`,

\mapsto `< meat(M1,I1), dessert(D,K);`

`M=M1, J=I1, A=pasta, I=6, J>0, K>0, 6+J+K<=10 >`

\mapsto `< dessert(D,K); M1=beef, I1=5, M=beef, J=5, A=pasta, I=6, K>0, 6+5+K<=10 >`

\mapsto `< \perp , false >`

Beispiel: Finanzberater

```
darlehen ( Darlehenshoehe , Monate , Zinssatz , Rate , Restschuld )  
:– Monate=0 , Darlehenshoehe=Restschuld
```

```
darlehen ( Darlehen , Monate , Zinssatz , Rate , Restschuld ) :–  
    Monate>0 ,  
    Monate1=Monate–1 ,  
    Darlehen1=Darlehen+Darlehen*Zinssatz–Rate ,  
    darlehen ( Darlehen1 , Monate1 , Zinssatz , Rate , Restschuld ) .
```

Beispiel: Finanzberater

SWI-/Sicstus-Prolog-Syntax:

```
:- use_module(library(clpr)).
```

```
darlehen(Darlehenshoehe, Monate, Zinssatz, Rate, Restschuld)  
:- {Monate=0}, Darlehenshoehe=Restschuld.
```

```
darlehen(Darlehens, Monate, Zinssatz, Rate, Restschuld) :-  
  {Monate>0,  
   Monate1=Monate-1,  
   Darlehens1=Darlehens+Darlehens*Zinssatz-Rate},  
  darlehen(Darlehens1, Monate1, Zinssatz, Rate, Restschuld).
```

Beispiel: Finanzberater...

- ▶ Welcher Restschuld bleibt nach 30 Jahren für ein Darlehen von €200000 bei einer Rate von €1000 und einem monatlichen Zinssatz von 0.4%.

$$\begin{aligned} &?- \text{ darlehen}(200000, 360, 0.004, 1000, S). \\ &S = 39570.5 \end{aligned}$$

- ▶ Wie hoch ist die Rate, um das Darlehen in 30 Jahren vollständig zu zahlen?

$$\begin{aligned} &?- \text{ darlehen}(200000, 360, 0.004, X, 0.0). \\ &X = 1049.33 \end{aligned}$$

- ▶ Wieviele Monate muss man zahlen, um die Schulden zu bezahlen bei einer monatlicher Rate von €1000?

$$\begin{aligned} &?- \text{ darlehen}(200000, X, 0.004, 1000, S), \{S < 0.0\}. \\ &X = 404.0, S = -836.065 \end{aligned}$$

Beispiel: Finanzberater

- ▶ Welches ist das Verhältnis zwischen Darlehenshöhe und Rate, wenn man in 30 Jahren die Schulden komplett Zahlen möchte?

?- darlehen (D, 360, 0.004, R, 0.0).
*{R=0.00524665*D}*

- ▶ Bei welchem Zinssatz bezahlt man die Schuld in genau 30 Jahren?

darlehen (200000, 360, Z, 1000, 0.0).

...kann nicht von einem linearer Gleichungslöser behandelt werden.

Grund: die im zweiten Schritt aufgestellte Gleichung ist nicht mehr linear:

$$D_1 = D + D \cdot Z - R$$

$$D_2 = D_1 + D_1 \cdot Z - R$$

⋮